

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number : 11-234515
(43)Date of publication of application : 27.08.1999

(51)Int.CL H04N 1/40
B41J 5/30
G03G 15/01
G03G 21/04

(21)Application number : 10-332795
(22)Date of filing : 24.11.1998

(71)Applicant : OMRON CORP
(72)Inventor : SONODA SHINYA
AKAGI MASAHIRO
OMAE KOICHI
YANAGIDA MASAHIKO
CHIGA MASATAKA

(54) IMAGE PROCESSING METHOD AND DEVICE, AND COPYING MACHINE, SCANNER AND PRINTER PROVIDED WITH THE DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide the image processing unit that detect marks with pre scribed color and shape the in an original and extracts a specific pattern consisting of the plural marks.

SOLUTION: In the device 10, an image input section 12 gives any of red, green blue RGB color signals to a binary processing section 13. The binary processing section 13 generates a binary image from the given color signal, the binary image is given to a mark position detection section 15 via a 1st storage device 14, where the binary image is made to match with a shape of a mark and the mark position information is extracted. The mark position information is fed to an arrangement matching section 17 via a 2nd storage device 16, where an adaptability value as to whether or not marks are arranged in a prescribed way is obtained and outputted. Binary processing is conducted simply based on a single color and the color is the signal received at first, then the recognition of shape is finished at an early point of time and image forming can be interrupted before the image is finished so that malfunction is suppressed at the stage as early as possible.

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-234515

(43)公開日 平成11年(1999)8月27日

(51)Int.Cl.⁶
H 04 N 1/40
B 41 J 5/30
G 03 G 15/01
21/04

識別記号

F I
H 04 N 1/40
B 41 J 5/30
G 03 G 15/01
21/00

Z
C
Z
550

審査請求 有 請求項の数 6 O L (全 20 頁)

(21)出願番号 特願平10-332795
(62)分割の表示 特願平7-185002の分割
(22)出願日 平成7年(1995)6月29日

(71)出願人 000002945
オムロン株式会社
京都府京都市右京区花園土堂町10番地
(72)発明者 國田 真也
京都府京都市右京区花園土堂町10番地 オ
ムロン株式会社内
(72)発明者 赤木 政弘
京都府京都市右京区花園土堂町10番地 オ
ムロン株式会社内
(72)発明者 大前 浩一
京都府京都市右京区花園土堂町10番地 オ
ムロン株式会社内
(74)代理人 弁理士 松井 伸一

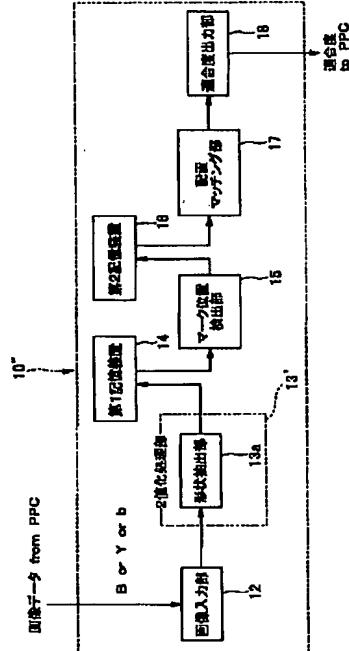
最終頁に続く

(54)【発明の名称】 画像処理方法及び装置並びにそれを搭載した複写機、スキャナ及びプリンター

(57)【要約】

【目的】 原稿中に存在する所定の色・形状からなるマークを検出、その複数のマークにより構成される特定パターンを抽出する画像処理装置を提供すること

【構成】 RGB色信号のうちの一色を画像入力部12を介して2値化処理部13に送る。2値化処理部では、与えられた色信号から2値画像を生成し、その2値画像は第1記憶装置14を介してマーク位置検出部15に与えられ、そこでマークを構成する形状とのマッチングをとり、マーク位置情報を抽出し、第2記憶装置16を介して配置マッチング部17に位置情報を送り、そこでマークが所定の配置になっているかの適合度を求め出力する。2値化が單一色に基づいて簡単に行え、その色は、最初に送られる信号であるので、形状認識が速い時点で完了し、画像が完成する前に画像形成を中断でき、誤作動を可及的に抑制できる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 与えられた画像データ中に存在する所定の色及び形状からなるマークを検出するための画像処理方法であって、

前記マークを検出するに際し、カラー画像を形成する複数の色信号のうちの1つの色信号に基づいて行うようにし、

かつ、前記複数の色信号が色ごとに面順位で順次与えられる場合に、前記マークを検出する際に用いられる1つの色信号を最初に与え、前記所定の処理を行うようにしたことを特徴とする画像処理方法。

【請求項2】 与えられた画像データ中に検出対象のマークを検出する機能を備えた画像処理装置であって、カラー画像を形成する複数の色信号のうちの1つの色信号を用いてしきい値処理する形状抽出部を少なくとも備えた2値化処理手段と、

2値化処理手段から出力される2値画像を格納する第1記憶手段と、

第1記憶手段に格納された2値画像を読み出し、検出対象のマークとのマッチングをとるマーク位置検出手段とを備え、

前記1つの色信号は、前記カラー画像を形成する複数の色信号が色ごとに面順位で順次与えられる場合における最初に与えられる色信号であることを特徴とする画像処理装置。

【請求項3】 前記マーク位置検出手段により検出されたマーク位置情報を格納する第2記憶手段と、

前記第2記憶手段に格納されたマーク位置情報に基づいて複数のマークで構成される特定パターンとのマッチングをとる配置マッチング手段とをさらに備えたことを特徴とする請求項2に記載の画像処理装置。

【請求項4】 少なくとも原稿を読み取る手段と、その読み取る手段に接続され、その読み取った画像データを印刷するための信号に変換する色信号変換手段と、その色信号変換手段からの出力を受け、所定の印刷処理を行う印刷手段とを備えた複写機において、

前記請求項2または3に示す画像処理装置を搭載するとともに、前記原稿を読み取る手段から出力される画像データを前記色信号変換手段と並列に前記画像処理装置に入力させ、

かつ、前記画像処理装置は、所定のスキャンで得られた画像データに基づいて少なくとも前記マークを検出するもので、

そのマークに基づいて複写処理中の原稿が複写禁止物か否かを判断し、複写禁止物と判断した際には前記複写機の所定の処理手段に対し制御信号を送り、複写をコントロールするようにした複写機。

【請求項5】 原稿を読み取る入力手段と、その入力手段に接続され、その読み取った画像データに対し所定の画像変換処理を行う制御手段と、その制御手段の出力を

受け、接続された出力装置に対してデータを出力する出力手段とを備えたスキャナーにおいて、

前記請求項2または3に示す画像処理装置を搭載するとともに、前記入力手段から出力される画像データを前記制御手段と並列に前記画像処理装置に入力させ、

かつ、前記画像処理装置は、与えられた画像データに基づいて少なくとも前記マークを検出するもので、

マーク読み取り処理している前記原稿中に前記マークに基づくパターンが存在するか否かを判断し、少なくとも前記パターンを有すると判断した時には前記スキャナーの所定の処理手段に対し制御信号を送り、読み取り処理をコントロールするようにしたスキャナー。

【請求項6】 与えられた画像データ情報に対し所定の画像変換処理を行う制御手段と、その制御手段の出力を受け、所定の印刷処理を行う出力手段とを備えたプリンターにおいて、

前記請求項2または3に示す画像処理装置を搭載するとともに、プリンターに入力される画像データを前記出力手段と並列に前記画像処理装置に入力させ、

かつ、前記画像処理装置は、与えられた画像データに基づいて少なくとも前記マークを検出するもので読み取り処理している前記画像中に前記マークに基づくパターンが存在するか否かを判断し、少なくとも前記パターンを有すると判断した時には前記プリンターの所定の処理手段に対し制御信号を送り、出力処理をコントロールするようにしたプリンター。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【産業上の利用分野】 本発明は、紙幣、有価証券、秘密

30 書類等の複写等が禁止されている原稿の読み取り、プリントアウト等を防止するために適した画像処理方法及び装置並びにそれを搭載した複写機、スキャナ及びプリンターに関する。

【0002】

【従来の技術】 近年のフルカラー複写機等の複写装置の開発により、複写画像の画質は原画像と肉眼では見分けがつかないレベルにまで達し、係る忠実な複写物が手軽に得られるようになった。しかし、それにともない紙幣、有価証券等の本来複写が社会的に禁止されているものの偽造や、秘密書類のコピーによる持ち出し等に悪用される危険性が増大すると考える必要があり、係る危険性を未然に防止するための偽造防止装置が種々開発されている。そして、その中の一つとして、例えば特開平2-210591号公報に開示された画像処理装置がある。

【0003】 すなわち、係る処理装置は、原稿全面に対して4回スキャンすることにより原稿台上に載置された原画像を読み込むとともに複写処理を行うフルカラーデジタル複写機に搭載されるもので、原稿台上にある原稿が載置されている場合に、1回目のスキャンにより偽

造防止しようとする検出対象の紙幣（図35参照）Aの透かしBをもとにその紙幣が存在するであろうおおまかな位置を検出する。

【0004】そして、2回目のスキャン時には、透かしBの位置に基づいて紙幣の正確な位置並びに置かれている角度（原稿台上における紙幣の正確な位置座標）を検出する。すなわち、検出対象の紙幣Aの長さ・大きさ・形状は予めわかっているので、所定のしきい値で2値化することにより紙幣Aのエッジ（ハッチング部分）Cを抽出し、これに基づき2つの頂点Dの座標（ x_1, y_1 ），（ x_2, y_2 ）を求める。

【0005】これにより、傾き θ が求まるので、3回目のスキャン時には、2回目のスキャン時に求めた紙幣の正確な位置（原稿の頂点Dの座標と角度 θ ）から、紙幣であれば存在する朱印Eの位置座標（ x_3, y_3 ）を算出し、前記算出した位置座標に基づいてE朱印が存在する領域の画像を抽出するとともに、それが朱印であるか否かを判断する。

【0006】このように、3回スキャンを行うことにより検出対象物（この例では紙幣）が原稿台上に載置されているか否かを判定し、紙幣等が原稿台上に載置され複写されようとしていることを検知したなら、4回目のスキャン時に、例えば、画面全体を黒に表示したり、複写を禁止したりする等の所定の偽造防止処理を行うようになっている。

【0007】

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記した従来の装置では、少なくとも検出対象の紙幣等の大きさに相当する非常に大きなメモリ容量が必要となる。そして、このことは必然的に検出可能な紙幣等の種類が少なくなるという問題を生じる。

【0008】また、原稿台上に載置された原稿が、紙幣等の複写禁止物であるか否かの判定を行うために、3回のスキャンを必要とし、しかも、例えば紙幣Aの頂点Dを折るなどの改ざんがあると、朱印Eの位置を求めることができず、その結果処理中の原稿が検出対象の紙幣Aであることを検出できなくなる。

【0009】また、係る問題を解決するため、例えば図36（A），（B）に示すように、特定パターンEの周囲を囲むようにして広幅の実線或いは破線からなるガイド線Fを印刷しておき、そのガイド線Fで囲まれた領域の内部を切り出して所定の特定パターンがあるか否かを判定するようになるとが考えられる。すなわち図示のようなこのガイド線Fを用いると、他の画像情報との分離が容易であるとともに直線部分を用いて傾きや角度の算出及び頂点座標の算出が容易に行えるので、切り出しが簡単かつ正確に行なえる。

【0010】しかし、係る構成にすると、ガイド線Fが目立つ（特徴が大きい）ために、その存在、ひいてはそのガイド線Fにより特定される特定パターンEの存在が

容易に視認されてしまう。その結果、ガイド線Fや特定パターンEに対する改ざん（余分な線を加えたり、一部を消す等）がされやすくなり、係る改ざんにより特定パターン自体の認識（切り出し）、或いは特定パターンを認識してもそれが特定パターンと判定されないおそれがある。

【0011】そして、紙幣Aの存在位置や、ガイド線F等を検出し、特定パターンの存在位置を求める、その存在位置を切り出してその領域中に特定パターンが存在するか否を行なうというように、少なくとも2回のスキャンが必須であり、例えば1回のスキャンにより画像を読取るタイプの装置に適用することはできない。なお、いきなり特定パターンの抽出を行おうとすると、ラスタ方向に1画素ずつ読み込む都度特定パターンとのパターンマッチングを行わなければならず、しかも特定パターンの存在向き（原画像の原稿台上への設置角度）が不明であることから、掛る回転角度も考慮して上記パターンマッチングを行う必要があるので、実用上困難である。

【0012】さらに、従来の方式並びに上記ガイド線Fを用いる方式では、例えば紙幣の朱印のようにある複写等が禁止された原稿中に存在する図柄の中から特徴量として適した（確実に判別でき、かつ、一般的の複写等が禁止されていない原稿中には存在しない）特定パターンを適宜設定し、それとの間でパターンマッチングを行なうため、国内に限ってみても係る複写等が禁止された原稿の種類が多く、係るすべての原稿を確実に検出しようとすると膨大なメモリ容量と処理時間を必要とし、リアルタイムでの複写処理等という本来の機能が損なわれる。しかも、最終的に複写禁止物と判定するまでに3回のスキャンを必要とし、係る点からも高速処理のネックとなる。

【0013】また、複写機等を製造後に新たな図柄からなる複写等禁止物が現れると、それに対応・検出することができず、検出するためには新たな特徴量を決定し、その複写機等に学習させる必要があり煩雑となる。ましてや外国までその対象を含めると、上記問題はより顕著になる。

【0014】本発明は、上記した背景に鑑みてなされたもので、その目的とするところは、上記した各種の問題を解決することであり、より具体的には原稿中にマークやそのマークにより構成される特定パターンが存在する場合にそれを確実に検出でき、判定を容易かつ正確に行なうための所定の処理（判定を実際に行なうこと及び判定に必要な情報を抽出することなど）ができ、形状認識が速い時点で完了し、画像が完成する前に画像形成を中断でき、誤作動を可及的に抑制できる画像処理方法及び装置並びにそれを用いた複写機、スキャナ、プリンターを提供することにある。

【0015】

50 【課題を解決するための手段】上記した目的を達成する

ために、本発明に係る画像処理方法では、与えられた画像データ中に存在する所定の色及び形状からなるマークを検出するための画像処理方法であって、前記マークを検出するに際し、カラー画像を形成する複数の色信号のうちの1つの色信号に基づいて行う（実施例ではしきい値処理をする）ことを前提とする。そして、前記複数の色信号が色ごとに面順位で順次与えられる場合に、前記マークを検出する際に用いられる1つの色信号を最初に与え、前記所定の処理を行うようにした（請求項1）。

【0016】一方、上記した方法を実施するために適した装置としては、与えられた画像データ中に検出対象のマークを検出する機能を備えた画像処理装置であって、カラー画像を形成する複数の色信号のうちの1つの色信号を用いてしきい値処理する形状抽出部を少なくとも備えた2値化処理手段と、2値化処理手段から出力される2値画像を格納する第1記憶手段と、第1記憶手段に格納された2値画像を読み出し、検出対象のマークとのマッチングをとるマーク位置検出手段とを備え、前記1つの色信号は、前記カラー画像を形成する複数の色信号が色ごとに面順位で順次与えられる場合における最初に与えられる色信号であるように構成した（請求項2）。

【0017】そして、好ましくは、前記マーク位置検出手段により検出されたマーク位置情報を格納する第2記憶手段と、前記第2記憶手段に格納されたマーク位置情報に基づいて複数のマークで構成される特定パターンとのマッチングをとる配置マッチング手段とをさらに備えることである（請求項3）。

【0018】さらに、本発明に係る複写機、スキャナー、並びにプリンターでは、上記に示すいずれかの画像処理装置を搭載するとともに、複写機が有する原稿を読み取る手段から出力される画像データを色信号変換手段と並列に前記画像処理装置に入力させるようにしたり、スキャナーやプリンターが有する制御手段への入力・出力信号を画像処理装置に並列に入力されるように構成した。

【0019】そして、所定のスキャンで得られた画像データに基づいて前記マークまたは所定の特定パターンの検出処理を行い、複写処理中の原稿中に前記マークまたは特定パターンが存在するか否かを判断し、存在すると判断した時には前記処理手段に対し制御信号を送り、複写、画像読み取り、出力（プリントアウト）の所定の処理をコントロールするようにした（請求項4～6）。

【0020】請求項1、2に記載の発明では、所定の色及び形状からなるマークの抽出（形状認識）を行うに際し、所定の1つの色信号に着目し、しきい値処理をする。すると、上記所定の色を適宜に設定することにより、カラー画像を構成するために用いられる複数の色信号（RGB、YMC、Yab…）のうちの所定の色信号の濃度が高くなる。例えば黄色に設定した場合には、B信号、Y信号、b信号の濃度が高く（数値は小さく）

なり、周囲の背景部分の色信号（B信号、Y信号、b信号）と大きな差が現われる。したがって、係る信号についてしきい値処理をすることにより、背景部分とマーク部分とを分離でき、それに基づいて形状認識することができる。

【0021】そして、各色信号が面順位で送られてくる場合に、形状認識で使用する1つの色信号を最初に送るようにすると、他の色信号の転送が完了（画像完成）前に、マークが存在するか否かの判定処理が行われる。よって、検出対象のマークがある場合には、そこで処理を停止することができる。

【0022】請求項3の発明では、検出対象の特定パターンが、所定のマークを予め定めた規則にしたがって配置して構成される。したがって、上記方法・方式により抽出されたマーク（その位置が第2記憶手段に格納される）が、所定の位置関係に配置されているか否かを配置マッチング手段により判定し、特定パターンらしさの適合度を求める。そして、適合度が高い場合には、特定パターンがあると判断し、複写、読み取り、出力等に対する所定の処理（禁止処理）を行うことになる。尚、禁止処理には係る処理を行わない停止処理はもちろんのこと、全体を黒くしてプリントアウトするなど原画像に所定の加工を施す場合も含む（以下同じ）。

【0023】さらに、本発明の画像処理装置を実装した複写機を用いて紙幣等を複写しようとしたり、スキャナー、プリンターを用いて原稿の読み取り、プリントアウトをしようとした場合（請求項12～14）、その処理対象の原稿中に存在する特定パターンを検出すると、複写停止命令等を発し、原画像と同一物の複写・読み取り・プリントアウトがされなくなる。

【0024】

【実施例】以下、本発明に係る画像処理方法及び装置並びにそれを搭載した複写機、スキャナ及びプリンターの好適な実施例を添付図面を参照にして詳述する。まず、図1～図4を用いて、本発明に係る画像処理方法の好適な実施例を説明する。

【0025】まず本実施例では、複写禁止物などの検出対象の原画像中の所定位置に例えば図1に示すような特定パターン1を設けておき、撮像し送られて来た画像データ中に係る特定パターン1の有無を判断し、その特定パターン1が存在する場合には検出信号を出力するようになっている。

【0026】ここで特定パターン1について説明すると、複数のマーク2を適宜位置に配置することにより構成される。そして本実施例では、各マーク2は小さな三角形にし、後述するように中央を抜いた枠により構成し、さらに所定の色から構成している。そして、各マーク2の配置規則としては、図2に示すように本例では2重の正方形の辺の上に配置し、図示の例では内側の正方形の辺を構成する線1上の所定位置に1個のマーク2

50

を配置し、外側の正方形の辺を構成する線 L 2 上の所定位置に 10 個のマーク 2 を配置した構成を探っている。このように正方形（矩形）の边上にマーク 2 を配置すると、その辺を原画像の縦・横軸と平行になるように特定パターン 1 を印刷することにより、画像読み取り時の走査方向に一致するので、検出のためのハードウェアを軽く（ウインドウを小さく）することができる。さらに、実際に特定パターン 1 を印刷する際には、図 1 に示すようにマーク 2 のみを配置し、線 L 1, L 2 はないので第三者（一般の者）にはその規則性が分かりにくく、改ざんされにくく。

【0027】また、各マーク 2 は、そのマーク 2 の存在する座標位置を特定できれば良いので、小さくすることができ（従来のガイド線に比べ）、第三者に対してその存在を分かりにくくすることができるが、認識率は低下しない。そして、このように小さくすることにより、それを検出するためのウインドウサイズを小さくすることができ、マーク 2 の検出回路を簡易・安価なもので構成でき、処理速度も高速化できる。

【0028】さらに本発明では、上記したように各マーク 2 を所定の色を用いて形成するが、その色はすべてのマーク 2 で等しくするかあるいは類似する色とし、さらに RGB 等のカラーデータを表現するための 3 つの信号のうちの 1 つの色信号の濃度が高い色とした。

【0029】そして、本実施例の画像処理方法では、上記した特徴を有する特定パターン 1 を用い、まず検出したい原画像の所定位置に係る特定パターン 1 を設けておく。そして、原画像を読み取ったり、出力したりするに際し、その画像データを走査し、特定パターン 1 らしさを求める。このようにマーク 2、特定パターン 1 を検出するため新たな紙幣が発行されればその画像を印刷する際に上記したマーク等を施せばよいので、あらゆる紙幣等の複写禁止物に対し小さなメモリ容量からなる本システムで対応（検出）できる。

【0030】本実施例では、特定パターン 1 は、複数のマーク 2 により構成されているので、まず、原画像中に存在するマーク 2 を検出し、その存在位置を取得する。この時、マーク 2 が 3 つの色信号のうち所定の 1 つの色信号の濃度を高くしているので、係る 1 つの色信号についての画像信号に対してしきい値処理をして 2 値化することによりマーク 2 を抽出し、形状認識をする。

【0031】そして、マークの抽出を行うに際し、1 つの色信号に基づく形状抽出のみにより得られた 2 値データから形状の適合度を求める。

【0032】次いで、その抽出したマークの位置を求め、所定の位置関係にあるか否かにより特定パターンらしさ（適合度）を求めるようにしている。具体的には、図 2 に示すように本実施例の特定パターン 1 を構成する各マーク 2 が、2 重の正方形の边上に位置するので、係る正方形に対応する 2 重のウインドウを設定し、そのウ

インドウを例えればラスタ方向にスキャンさせながらそのウインドウ内に存在するマーク 2 が、所定の位置関係になっているか否かを判定するようにしている。

【0033】また、図 3、図 4 に示すように、印刷する特定パターン 1 とともに、ダミーマーク 3, 4 を適宜位置に印刷形成すると、より改ざんされにくくなる。具体的には、図 3 の例では、マーク 2 と同一形状で同一色からなるダミーマーク（図中「x」印を付している）3 を上記した 2 つの正方形の辺以外の場所に配置している。

10 そして、係るダミーマーク 3 は、上記した最初に行うマーク検出処理では、特定パターン 1 を構成するマークの候補として抽出されるが、その次に行う 2 重のウインドウを用いて行われる相対位置関係のチェックで排除されるので、誤認識はしない。

【0034】一方、第三者にとっては、どのマークが認識に使用する特定パターン 1 を構成するマーク 2 で、どのマークがダミーマーク 3 かは分からないので（図 3 では便宜上「x」印を付しているが、実際にはマーク 2 と同一の形状・色で構成し「x」印はつけない）、本物のマーク 2 のみを狙った改ざんはしにくくなる。

【0035】一方、図 4 の例では、マーク 2 と同一形状のダミーマーク（図中ハッチングで示す）4 を上記正方形の边上に配置した。そして、このダミーマーク 4 は、マーク 2 と異なる色により形成している。したがって、このダミーマーク 4 は、上記画像処理方法における前段のマーク検出処理にて形状抽出のために 2 値化された際及びまたは色抽出された際に除去され、マークは抽出されない。よって、たとえ正方形の辺の上に位置していても誤認識されることはない。

30 【0036】そして、この例でもマーク 2 とダミーマーク 4 は色が異なるだけであるので、第三者にとっては、どのマークが認識に使用する特定パターン 1 を構成するマーク 2 かダミーマーク 4 かは分からず、本物のマーク 2 のみを狙った改ざんはしにくくなる。

【0037】さらに図示省略するが、マーク 2 と寸法の異なる三角形や異なる形状からなるダミーマークをマーク 2 の周囲に配置しても同様の効果が発揮され、実際にはそれら各種のダミーマークを適宜組み合わせて使用することによって、改ざん防止効果がより高まる。

40 【0038】また、上記マーク 2 を形成するに際し、使用する所定の色は上記条件（ある色信号の濃度が高い）を満たしていれば何でも良いが、その中でも特に黄色、シアン、マゼンダのうちのどれかとすると、RGB 信号の位置の 1 つの色信号の中でいずれかの濃度が高くなる（信号の数値は小さい）ので検出精度が高くなるので好み。さらに所定の色を黄色にすると、RGB, L a b, YMC いずれの信号形態であっても所定の色信号（B, Y, b 信号）の濃度が高くなるので確実に形状認識をすることができ、しかも肉眼では比較的認識しにくいため、その存在自体が知られ難いのでより好み。

【0039】次に、上記した画像処理方法を実施するに適した本発明に係る画像処理装置の一実施例について説明する。まず、本発明の実施例を説明する前に、本発明の装置と一部共用するたの画像処理装置の構造について説明する。係る装置は、以下のような方法を実施するための装置である。

【0040】すなわち、確実にマーク2を構成する画素を抽出するために、上記1つの色信号に基づく形状認識に加えて、その画素が所定の色濃度を有するものであるか否かの判断を行う。すなわち、単純に1つの色信号をしきい値処理しただけでは、そのしきい値以上の濃度を有する別の色（マーク2を構成する色以外の色）も2値画像として抽出されるおそれがある。そこで取得した画像データに対して3つの色信号の濃度に対してフィルタリングして、一定幅の濃度の画素を抽出することにより、当該色を有する画素を抽出する。

【0041】そして、1つの色信号に基づく形状認識と、特定の色で描かれたか否かの色認識をそれぞれ別々に行うとともにそれらの論理積をとることによりマークを構成する画素を確実に抽出する。そのようにして抽出された画素で構成される2値画像中に、所定形状のマークが存在するか否かを判断する。これによりマーク検出処理が完了する。

【0042】図5は、係る画像処理装置の全体構成を示しており、本例では、フルカラー複写機に実装され、係るフルカラー複写機を用いて紙幣等の複写が禁止されているものを複写しようとした場合に、それを検知して複写処理を停止するための処理装置を示している。すなわち、図示するように、複写機のイメージセンサにより読み取られた画像情報が、画像処理装置10内の画像入力部（バッファIC）12に与えられるようになっている。

【0043】この画像情報は、CCD等のイメージセンサによるスキャン等が進むにしたがって順次所定の領域分づつリアルタイムで送られてくるようになっており、具体的なデータとしては、フルカラー情報であるレッド（R）、グリーン（G）、ブルー（B）成分それぞれについて、8ビットカラーデータとなっている。

【0044】そして、画像入力部12を介してRGB色信号は、2値化処理部13に与えられ、そこにおいて2値化処理して得られた画像データ（2値画像）を第1記憶部14に格納する。この第1記憶部14に格納された2値画像をマーク位置検出部15に送り、2値画像中に特定パターン1を構成するマーク2を抽出するとともにその存在位置を特定し、第2記憶装置16に格納する。この第2記憶装置16までが、上記したマーク抽出処理を行う部分である。

【0045】そして、第2記憶装置16に格納された各マーク2の存在位置データを配置マッチング部17に送り、そこにおいて所定のウインドウを用いて各マークの

存在位置が所定の配置（特定パターン1を構成する配置（図1参照））に対し、どれくらい適合しているかを判断し、判断結果を適合度出力部18に送る。そして、適合度出力部18では、与えられた適合度が一定以上の場合に、複写機本体に対して検出信号を出力するようになっている。

【0046】次に、各部の機能・構成を説明する。まず、2値化処理部13は形状抽出部13aと、色抽出部13bと、それら各部13a、13bの出力の論理積をとるAND素子13cから構成される。そして、形状抽出部13aには、画像入力部12からRGB信号のうちで最も形状を抽出するに適した高い濃度の色信号の1つが与えられ、色抽出部13bには、残りの色信号またはすべての色信号が与えられるようにしている。そして本例では黄色で形成されたマーク2を検出するようにしたため、形状抽出部13aにはB信号を与えるようにしている。

【0047】形状抽出部13aは、図6に示すように、しきい値処理をするもので、色信号を構成するビット数に合わせて8ビットのコンバレータを用い、一方の入力端子aに画像入力部12から与えられるB信号を入力し、他方の入力端子bに固定しきい値を入力する。そして、 $a < b$ の時に出力が「1」となる（濃度が高いものほど数値は小さくなる）。なお、本実施例では、しきい値を固定としたが、原稿の濃度によってしきい値を変化させる浮動2値化回路を用いても良い。係る構成にすると、より正確な形状を得ることができる。

【0048】また、色抽出部13bは、図7に示すように、RGB信号のそれぞれに対して一定の幅（上限値～下限値）の範囲内に存在する濃度を有する画素を抽出するもので、RGB信号をそれぞれ入力し、上下限値と比較する4ビットのウインドウコンバレータ（ $b > a > c$ の時に出力が1となる）と、各ウインドウコンバレータの出力の論理積をとる3入力のAND素子から構成されている。そして、各ウインドウコンバレータの上限値及び下限値は、検出するマーク2の色を現すRGB信号に対し所定のマージンをとった値とする。これにより、RGB信号がそれぞれある一定の幅の濃度をもつ画素があると、AND素子の出力が「1」となり、マーク2を構成する画素の候補として抽出される。

【0049】そして、色抽出部13bで使用するウインドウコンバレータとして4ビットのものを用いたのは、一般に印刷物では色ムラ（色差）が大きいため、精度の高い色分解は意味がないからである。一方、形状認識は精度よく行わなければならないので、上記のように形状抽出部13aでは、8bitのコンバレータを用いている。この様に、形状認識と色抽出を分けることにより、精度よく形状を抽出しつつその形状を構成する色を色ムラによる誤差を吸収しつつ正確に特定できるようになる。

【0050】また、形状抽出部13aの判定に使用した色信号（B信号）については、色抽出部13bで判定に使用しないようにしてもよい。すなわち、R信号とG信号の2つの信号をそれぞれ4ビットウインドウコンバレータに入力するようにし、その2つのウインドウコンバレータの出力を2入力AND素子に与えるようによてもよい。これにより回路構成が簡略化できる。つまり、形状抽出部の出力が「1」になる場合には、多くの場合色抽出部13bにおけるB信号を処理するウインドウコンバレータの出力も「1」になる場合が多いのである。特に、黄色等の特定の信号の濃度が高い場合には、ウインドウコンバレータに設定する上限値が最大（FF…）または下限値が最小（00…）となることが多く、図6に示すコンバレータの判定と実質的に同様の判定処理が行われるので、係る場合に省略しても検出精度がさほど低下しない。

【0051】一方、上記図示した2値化処理部13は、検出対象のマーク2が一つの色（色抽出部13bで抽出される範囲の類似色も含む）からなるものを抽出するための構成であり、例えばマーク2を構成する色として複数色用いた場合には、形状抽出部13a並びに色抽出部13bを適宜数設け、画像入力部12に並列接続することである。そして、各色がまったくことなる場合には、2値化処理部13を複数系統設け、各出力をOR素子で受けて論理和をとることにより最終的な2値画像を生成することになる。

【0052】また、例えば形状認識をするための色信号の濃度がほぼ等しく、残りの色信号の濃度が異なるようにある程度関連がある場合には、形状抽出部13aを共通化して使用し、色抽出部13bのみ複数系統設け、各色抽出部13bの出力をOR素子に接続し、そのOR素子の出力と形状抽出部13aの出力をAND素子に接続することにより対応できる。係る構成にすると、検出対象のマーク2を複数の色にするとともに、それらと異なる色でダミーマーク4を形成すると、第三者は本当のマークがどれなのかを認識することが益々困難となる。一方、画像処理装置では上記のように2値化処理部13及びまたはそれを構成する回路・素子を適宜併設することにより、確実に本来のマーク2を構成する画素を抽出することができ、認識率は低下しない。

【0053】さらに、上記2値化処理部13における抽出原理について説明すると、例えば図8に示すように黄色のインクを用いて三角形のマーク2（「2重の三角形で囲まれた部分」以下同じ）を印刷した場合には、マーク2以外の部分が白とするとマーク2の部分はRGBの光の中でB信号の光を吸収するとともにG信号、R信号は吸収せず反射する。一方マーク2以外の部分はすべてのRGB信号が反射される。したがって、同図（A）中一点鎖線で示す方向の画素に対するR、G、B信号の反射率は、同図（B）に示すようにマーク2が存在する部

分でBが吸収されるので、B信号の振幅は大きく、その他の色信号は、反射率が高い状態を維持する。したがって、この反射率がそのまま各色信号の数値に対応するので、B信号について所定のしきい値を設定することによりマーク2を構成する画素のみが抽出される。

【0054】同様にシアンのインクを用いた場合にはRの色を選択吸収するため、画素に対する反射率は図9に示すようにR信号のみが大きく変化し、マゼンダのインクを用いた場合にはGの色を選択吸収するため、画素に対する反射率は図10に示すようにG信号のみが大きく変化することになる。したがって、シアンの色で形成した場合にはR信号を上記形状抽出部13aに入力するようにし、また、マゼンダの色で形成した場合にはG信号を上記形状抽出部13aに入力するように構成すると良い。

【0055】また、図11～図13に示すように、青、緑、赤のインクを用いてマーク2を印刷した場合には、いずれか2つの光（当該色以外の色）を吸収するため、青のマークの場合にはR、G信号の振幅が大きく（図11）、緑のマークの場合にはB、R信号の振幅が大きく（図12）、赤のマークの場合にはB、G信号の振幅が大きく（図13）なる。よって、例えば青のマークを検出したい場合には、図11から明らかなように、R信号またはG信号のいずれかを形状抽出部13aに送り2値化することにより、形状を浮かび上がらせることができる。

【0056】また、上記したようにマゼンダの色のマークを抽出するためには、G信号を2値化すれば良いが、このとき同時に青と赤のマークも抽出することができる（図11、図13参照）。したがって、マゼンダのみのマークを抽出したい場合（赤と青のマークは使用しないか、或いは使用したとしてもダミーマークとして使用する）には、色抽出部13bを1系統設けるとともに、ウインドウコンバレータに設定する上下限値をR、B信号用はともに高くし、G信号用は低くする。これにより、青と赤は色抽出部13bによっては抽出されないので、AND素子13cから出力される2値画像では、マゼンダからなるマークのみが出力される。一方、赤や青のマークも抽出したい場合には、色抽出部13bを抽出する色の数に応じて複数系統設け、各色を抽出するための濃度を含む上下限値を設定することにより対応することができる。

【0057】上記のようにして2値化処理部13からは、検出対象のマーク2を構成する所望の色の画素が「1」となりそれ以外の色の画素が「0」で現わされる2値画像が outputされ、第1記憶装置14に格納されるが、本実施例ではこの第1記憶装置14は、所定数のラインバッファから構成される。すなわち、上記した2値画像に基づいてマーク位置検出部15でマーク2を検出するとともにその存在位置を抽出できれば良いので、原

稿の全画像データを蓄える必要はなく、後段の処理に必要な数十ラインとしている。

【0058】そして、その第1記憶装置14（ラインバッファ）に格納された2値画像の一例を示すと図14のようになる。なお、図中の1マスが1画素に対応する。すなわち、上記したように本例ではマーク2を三角形で構成するとともに、画像中の汚れなどと区別するために中央を白抜きとしたため、図14に示すパターンが最小三角形となる。そして、本実施例では、各マークはできるだけ小さくして、検出用のハードウェアを小型化するとともに第三者から見付けにくくするため、検出対象のマークを構成する実際の画素のパターンは、図14に示すパターンとした。

【0059】マーク位置検出部15は、第1記憶装置14に格納されたデータを読み出し、図14に示す三角形を構成する画素のパターンを検出するもので、本例では図15に示すような 5×4 画素のウインドウ（Q00～Q34）を用い、Q02, Q11, Q13, Q20～Q24の8個の2値データが1で、他の部分の2値データが0になるようになつた場合に出力（HIT）を「1」にし、第2記憶装置16に損存在位置情報を格納する。

【0060】このように、係る判定結果（マークあり：1、マークなし：0）が第2記憶装置16に格納されるのであるが、本実施例では、第2記憶装置16に格納する際に、図14で示す 5×4 画素を1単位として格納するようにしている（図16参照）。これによりデータ量は20分の1に圧縮され、その後の特定パターン検出（マークの配置関係の検出）処理を少ないデータ量で容易に行えるようにしている。なお、この圧縮される際の新たな1マスの大きさは、1つのマークが入る大きさに設定するのが好ましい。また、このように分けた新たなマスのうち複数のマスにまたがるようにしてマークが存在する場合には、いずれか1つのマス（例えば一番存在面積が広いマス）にマーク検出を現わす「1」を入力する。

【0061】そして、上記処理を行うためのマーク位置検出部15の内部構成としては、図17に示すように 5×4 のウインドウ部15aと、そのウインドウ部15aにより検出される各画素のデータ（1/0）を受け、それが所定の配列になっている否かを判断するデコード回路15bとから構成されている。

【0062】さらに詳述すると、ウインドウ部15aは、図18に示すように、ウインドウを構成する各Qijをフリップフロップで構成し、1列を5個直列接続したものを4列用意し、第1記憶装置14を構成するラインバッファの各ラインに格納された画素データ（1/0）を対応するフリップフロップの列に、1画素目から順に先頭のフリップフロップに入力する。そして、各フリップフロップは、同時にクロックCLKが与えられ、同期して次段のフリップフロップにデータを転送する。

【0063】これにより、クロックが1つずつ入力される都度、主走査方向に1画素ずつ走査したのと同様になり、また、各ラインの最後の画素データ（1/0）を入力したならば、最初に戻り1ライン下にずらして先頭から画素データを入力する。これにより副走査方向に1画素ずらしたのと同等となる。従って、先頭から5画素分を入力した際の各フリップフロップ出力は、図示するようになり、図15に示すウインドウと等価となる。そして、各フリップフロップの出力MWQij（i = 0～3, j = 0～4）がデコード回路15bに与えられる。

【0064】デコード回路15bは、図19に示すように、20入力のAND素子からなり、検出対象のマークが入力された場合に白画素を構成する入力端子が反転入力されるようになっている。これにより、黒画素「1」が所定の形にならんでいる場合はデコード回路を構成するアンド素子のすべての入力が1になり、デコード回路の出力（HIT）は「1」になる。そして、いずれか1つの画素の値が違っていてもAND素子への入力は「0」を含むものとなり、デコード回路の出力（HIT）は0となる。そして、係るデコード回路15bの出力に基づいて第2記憶装置16に各正当なマーク2の存在位置に基づくデータが格納され、仮に特定パターンを検出した場合の第2記憶装置16に格納された内部データを図式化すると図20のようになる。なお、同図中の1マスが、原画像を撮像して得られた画像データにおける 5×4 画素の大きさに対応している。

【0065】上記のようにしてマーク位置検出部15からは、検出対象のマーク2が存在する部分が「1」となりそれ以外の色の画素が「0」で現わされる圧縮した2値画像が送出され、第2記憶装置16に格納されるが、本実施例ではこの第2記憶装置16も、所定数のラインバッファから構成する。さらに、この圧縮された2値画像に基づいて特定パターンを検出するため、原稿の全画像データを蓄える必要はなく、後段の処理に必要な数十ラインとしている。

【0066】一方、特定パターン1を検出するための配置マッチング部17は、図21に示すような構成からなる。すなわち、所定の大きさのウインドウ部17aを備え、そのウインドウ部17aを用いて、第2記憶装置16内に格納されたマーク情報（1/0）をスキャンする。

【0067】そして、本例では検出対象の特定パターン1として、図1、図2に示すような2重の正方形の辺にマーク2を配置して構成したため、図20に示された第2記憶装置16に格納された「1」を同時に抽出するばよく、マークが存在する外側の正方形の辺のさらに外側に1マス分のマージンをとり、図22に示すような 10×10 のウインドウを用いた。そして、同図中ハッキング部分（内周W1と外周W2）が実際にデータを取得する領域である。

【0068】このウインドウ部17aの具体的な構成としては、図23に示すように10段の直列入力並列出力のフリップフロップを10列設け、各列の先頭のフリップフロップに第2記憶装置16の対応するラインバッファの先頭のデータから順に与える。これにより、上記したマーク位置検出部15に設置した5×4のウインドウ15aと同様の作用により、クロックCLKに同期して与えられたデータを順次転送し、ある時点での各フリップフロップの出力は、図24に示すようになり、10×10のウインドウとして機能する。

【0069】そして、その出力の中で図22のハッチングで示した内周W1、外周W2に対応するマスであるAWQ33～36、43、46、53、56、62～66(以上内周W1)、AWQ11～18、21、28、31、38、41、48、51、58、61、68、71、78、81～88(以上外周W2)のデータを用いて特定パターン1の検出を行うことになる。

【0070】この外周W2の各マスに格納されたデータ(上記した所定のフリップフロップの出力)が外周照合データラッチ回路17bに送られ、内周W1の各マスに格納されたデータ(上記した所定のフリップフロップの出力)が内周照合データラッチ回路17cに送られ、ウインドウ部17aの動きに合わせてラッチするようになっている。

【0071】外周照合データラッチ回路17bは、図25に示すような28個のDラッチ(並列入力並列出力のフリップフロップ群)から構成され、ラッチ信号が与えられた時の入力データを保持する。そして、本例では、図24に示すウインドウを構成する各マスの出力のうち、AWQ15を先頭にし、外周W2の領域に存在する各マスを時計方向に一周回るように順に配列する。したがって、図25に示すように、先頭のDラッチにAWQ15を入力し、最後のDラッチにAWQ14を入力するようになっている。

【0072】同様に内周照合データラッチ回路17cは、図26に示すように12個のDラッチから構成され、図24に示すウインドウを構成する各マスの出力のうち、AWQ35を先頭にし、内周W1の領域に存在する各マスを時計方向に一周回るように順に配列し、最後のDラッチにAWQ34を入力するようになっている。

【0073】さらに、内周照合データラッチ回路17cの出力は、図21に示すようにアドレスデコード回路17dに与えられ、内周照合データラッチ回路17cでラッチされた12ビットのデータをアドレスデータとして使用し、対応する外周辞書記憶部17eにアクセスし、0度、90度、180度、270度のいずれかの外周辞書データを比較回路17fに出力するようになっている。また、この比較回路17fには、外周照合データラッチ回路17bでラッチされた28ビットのデータも与えられ、そこにおいて両データを各ビットごとに比較し、そ

の一致/不一致の結果をカウント回路17gに送るようになっている。

【0074】すなわち、一般にある原稿を複写する場合には、原稿台に対して原稿を平行においた状態で処理するが、その場合であっても、その置いた時の原稿の向き(姿勢)は、上下及び左右の少なくとも一方が反転しているおそれがある。つまり、特定パターンであっても、図27(A)～(D)に示すように、原稿の置いた向きによって4通りある。したがって、特定パターン1を構成する各マーク2が第2記憶装置16に所定エリアに格納されているとすると、ウインドウ部17aを介して各照合ラッチ回路17h、17cにラッチされるデータの種類は、図28に示すように4種類となる。

【0075】そして、このように種類が限定されるとともに、ある角度における内周W1に存在するマークからラッチされるデータと、外周W2に存在するマークからラッチされるデータの関係は、1対1にある。しかも、マークの配置を適宜に設定すると、図27、図28に示すように各角度で異なるデータとなる。よって、一方の領域(本実施例ではデータ数の少ない内周W1)が、4種類のデータのどれに該当するか否かを判断し、一致するものがある場合には、特定パターンのおそれが高いとともに、その特定パターンの角度が分かるので、それに基づき外周W2からラッチされて得られるデータの基準値(特定パターンである場合のデータ)を選択できる。よって、その基準値と実際に外周W2から得られるデータとを比較し、一致度が高い場合に特定パターンと認定できる。係る原理に基づいて、配置マッチング部17が構成されている。

【0076】さらに、本実施例では、内周W1、外周W2から得られるデータを効率よく使用するため、上記のようにデータ数の少ない内周W1からのデータをアドレスとして使用するとともに、外周辞書記憶部17eの所定のアドレスには、図28中のデータ部に記載したデータ列が格納される。

【0077】これにより、内周照合データラッチ回路17cでラッチされたデータをアドレスとして使用し、図28に示す4種類のアドレスのうち該当するものがあればそのアドレスに対応する外周辞書記憶部(ROM)17eに格納されたデータを出力し、比較回路17fで比較されるので、内周W1に存在するマーク情報は、該当するアドレスがあるか否かをチェックすることにより特定パターン1を構成するマーク2の配列になっているか否かの判断が行われ、外周W2に存在するマーク情報(照合データ)は、実際に読み出された基準値と比較することにより特定パターン1を構成するマーク2の配列になっているか否かの判断が行われるようになる。

【0078】また、比較回路17fは、取得した外周照合データを記憶するDラッチ部D1と、外周辞書記憶部17eから与えられる所定角度の外周辞書データ(基準

データ)を記憶するDラッチ部D2と、各Dラッチ部D1, D2に格納されたデータを比較する2入力の一致回路CCと、各一致回路CCの出力を受け、順次出力する並列入力直列出力のシフトレジスタSRとから構成されている。そして、各部D1, D2, CC, SRは、外周W2を構成するデータ数(28個)に合わせて、28段としている。

【0079】係る構成にしたことにより、外周照合データラッチ回路17bから転送されたデータと、外周辞書記憶部17eから与えられたデータ(基準データ)は、それぞれ対応するDラッチ部D1, D2にストアされ、所定のタイミングで対応する一致回路CCに入力される。したがって、基準データと実際に抽出したマークの有無が等しい場合には、一致回路CCの出力は「1」となり、異なる場合には一致回路CCの出力「0」となる。そして、その判定結果が対応するシフトレジスタSRに格納される。次いで、そのシフトレジスタSRに対してシフトクロックを与え、シフトレジスタSRに格納されたデータを1ビットずつ順にカウント回路17gに入力する。

【0080】カウント回路17gでは、与えられたデータが「1」の数をカウントする。すなわち、外周W2から取得した照合データが、辞書に格納された基準データとすべて一致した場合には、シフトレジスタから出力される28ビットがすべて1になり、一方すべてが不一致であれば出力される28ビットがすべて0になる。よって、カウント値が多いほど特定パターンに対する適合度が高いことを意味する。そして本例では、係るカウント値を検出したパターンの特定パターンに対する適合度とし、そのカウント値を適合度出力部18を介して複写機本体側に出力するようにしている。

【0081】そして、複写機側では、取得した適合度に基づいて処理中の原稿が複写禁止物か否かを判断し、複写禁止物と認定した場合には、所定の複写禁止処理を行う。なお、これとは逆に画像処理装置側で複写禁止物か否かの判断を行う(適合度があるしきい値以上の場合は複写禁止物と判定し、検出信号を出力する)ようにしてもよい。

【0082】図30は、本発明に係る画像処理装置の好適な一実施例を示している。本実施例では、上記した装置例と相違して、一つの色信号に基づいて判定処理をするようにしている。すなわち、本実施例の画像処理装置10"は、図5等に示す装置例に示す画像処理装置10の2値化処理部13のうち、色抽出部13bとAND素子13cを除去し、形状抽出部13aのみから構成する点で異なり、それ以外の構成は基本的に同じである(画像入力部12は1つの信号のみを処理する点では異なる)。従って、同一機能を持つ各部については同一符号を付しその説明を省略する。

【0083】本実施例でも検出するマークの色を黄色と

すると、RGB画像フォーマットの場合には、画像入力部12にB信号を入力し、YMC画像フォーマットの場合には、画像入力部12にY信号を入力し、Lab画像フォーマットの場合には、画像入力部12にb信号を入力するようとする。

【0084】そして、画像入力部12は、与えられた1つの色信号を2値化処理部13'に送るが、B, Y, bのいずれの信号であっても与えられた信号の数値は小さくなるので、形状抽出部13aにおける比較対象の基準値はそれらに共通する小さい所定の値としておくこと

10 で、2値化処理部13'を通過することにより該当する黄色の画素が「1」となる2値画像が生成され、第1記憶装置14に格納される。なお、係る第1記憶装置14に格納された2値画像データに基づいて第1実施例と同様の処理を行うことにより適合度が出力される。

【0085】係る構成にすると、画像処理装置10"は異なる画像データフォーマット(RGB, YMC, Lab)により駆動する複写機であっても共通化することができ、正しく形状抽出することができる。

20 【0086】さらに、判定に使用する色信号も1つでよく、回路構成も簡略化するばかりでなく、複数回スキャンするタイプの複写機や面順位でデータが与えられる複写機においては、係る判定に使用する色信号を最初に取得して画像処理装置10"に与えるようとする。これにより、その後に比較的早い時期(画像が完成する前)に特定パターンが含まれているか否かを判定できるので、画像完成前に確実に画像形成処理を中止できる。よって、誤って完成画像が出力されるおそれもなくなる。

【0087】図31、図32は、実際に複写機に上記装置を組み込んだ例を示している。図示するように、原稿台30上に載置された原稿31にランプ32から射出された光の反射光を光学系33を介してイメージセンサであるCCD34にて原稿の画像を読み取る。なお、ランプ32並びに光学系33を構成する平面鏡等は所定速度で移動してスキャンしていき、原稿31の所定部位をCCD34にて逐次読み取り、信号処理部35に画像データ(R・G・B)を送るようになっている。

【0088】この信号処理部35は、図32に示すように、通常の色処理回路36と、上記した本発明に係る画像処理装置37が実装され、上記画像データが、色処理回路36と画像処理装置37に並列に送られるようになっている。なお、図RGBの3つの信号が入力されているが、本発明の画像処理装置35は、1つの色信号(最初に送られる色信号)に基づいて判断するので、RGB信号のいずれかを入力するようにしたり、あるいは色処理回路36の所定の出力信号(例えばY信号)を入力するようにしてもよい。

【0089】そして、色処理回路36では、マゼンダ(M), シアン(C), イエロー(Y)並びにブラック(Bk)の各成分に分解し、印刷手段38に出力する。

そして、実際には4回スキャンし、1回のスキャンにとらない上記4つの成分(M, C, Y, Bk)のうち一つの成分を印刷手段38の入力側に配置されたレーザドライバ39に出力し、レーザ光を感光ドラム40の所定位に照射するようになっている。そして、4回のスキャン終了後、コピー紙に対して複写処理を行い複写物41を出力するようになっている。なお、具体的な複写処理をする機構については従来のものと同様であるため、その説明は省略する。

【0090】一方、画像処理装置37では、上記色処理回路36における信号処理を行っている間にそれと平行して、受け取ったR.G.B信号のうちの1つの色信号に基づいて、上記した形状の適合度を求める処理を行う。そして、得られた適合度をPPC側の判定部42に送る。

【0091】判定部42では、受け取った適合度に基づいて複写処理中の原稿に特定パターンが存在しているか否かの判断を行い、適合度が高い場合には特定パターンが印刷された複写禁止物であると判定し、上記レーザドライバ39の出力を停止する制御信号を発したり、或いは、色処理回路36に対し制御信号を送り、例えば複写画面全面を黒画像にする等種々の複写禁止処理を行うようになる。

【0092】なお、画像処理装置37が適合度を出力するものでなく、判定もする機能を備えている場合には、上記判定部42は不要で、画像処理装置37の出力(特定パターンを検出した時に検出信号がでる)をレーザドライバ39や色処理回路36に出力するようにしてもよい。

【0093】なお、上記した実施例では複写機に適用するものについて説明したが、本発明はこれに限ることではなく、例えばカラースキャナー、カラープリンター、FAX、通信伝送装置その他の種々の装置に適用できるのはもちろんである。

【0094】その一例を示すと、スキャナーとしては、図33に示すような構成をとることができる。すなわち、スキャナーは、大別すると入力部50と制御部51と出力部52とにより構成されている。そして入力部50では、原稿を光源からの光で走査し、そこから得られる反射(透過光)をCCD、フォトマトリクス、フォトダイオード等の光電変換素子にて検出し、電気信号に変換して制御部51に送るようになっている。そして制御部51では、入力部からの電気信号を増減し、所定の階調補正、輪郭強調などの画像処理を行い、その補正後の信号を出力部52へ送るようになっている。

【0095】さらに、出力部52では、制御部51から与えられた信号を元に、必要に応じてデータ変換をして所定の出力装置へ出力するようになっている。すなわち、スキャナーとプリンターとが分離されている(純粹な読み取りのみ行う)場合には、別途形成されたプリンタ等へ情報を送るため、一時的に読み取った画像データ

を記憶装置(出力装置)に格納する必要があるので、係る書き込み処理に必要な所定の処理を行うことになる。

【0096】また、出力装置がプリンター等(一体の装置内に配置されている)の場合には、所定の電気-光変換を行い、紙媒体(感光材料)上に書き込むための所定の信号変換処理を行う。なお、各部の具体的な構成は、従来の公知の一般的のものを用いることができるため、その詳細な説明を省略する。

【0097】ここで本発明では、画像処理装置53を設け、上記入力部50から得られた画像データに関する信号を制御部51とともに画像処理装置53にも入力するようとする。この画像処理装置53は、上記した各実施例に示した最終的に所定の特定パターンに対する適合度を求める各種の処理装置を用いることができる。

【0098】そして、画像処理装置53では、与えられた画像データに基づいて所定の処理を行い特定パターン検出のために必要な適合度を求め、制御部51に対して適合度(出力禁止信号)を送るようになる。そして、これにより制御部51ではその適合度に基づいて特定パターンか否かの最終判断を行い、特定パターンと判定した場合には、出力部52への信号出力を停止する。なお、係る禁止信号は、入力部50や出力部52に対して与えるようにしても良い。

【0099】また、本実施例でも画像処理装置53で最終的な特定パターンの判定まで行い、特定パターンを検出したならば、禁止信号を出力するようにしてもよい。そして、その場合に制御部51では、その禁止信号に基づいて上記所定の禁止処理を行うことになる。

【0100】図34は、プリンターに用いた例を示している。すなわち、スキャナーから直接或いは記憶装置などの媒体を介して画像データ(電気信号)が入力部54へ与えられる。すると、制御部55で所定の画像変換処理(自己の出力機構に応じたデータに変換する)を行った後、出力部56にて所定の電気-光変換処理を行い、感光材料上に与えられた画像データを再現するようになっている。

【0101】ところで、上記したようにスキャナー側に特定パターンの検出処理に伴う作業停止手段を有する画像処理装置53を備えていないような場合には、原稿が読み取り禁止画像であっても画像データを読み込んでしまう。

【0102】そこで、制御部55の出力信号を画像処理装置57(上記画像処理装置53と等価)に与え、そこにおいて所定の画像処理を行い特定パターンらしさの適合度を求めたり、特定パターンの検出処理を行う。そして、適合度を求める方式の場合には、係る適合度を制御部55に送り、制御部55ではその適合度に基づいて特定パターンか否かの最終判断を行い、特定パターンと判定した場合には、制御部55から出力部56へのデータ出力を停止する。また、出力部56に対して直接動作禁

止信号を送り、出力部56を停止させるようにしてもよい。

【0103】また、本実施例でも画像処理装置57で最終的な特定パターンの判定まで行う方式の場合には、画像処理装置57が特定パターンを検出したならば、制御部55に禁止信号を出力する。そして、制御部55から出力部56へのデータ出力を停止する。また、出力部56に対して直接動作禁止信号を送り、出力部56を停止させるようにしてもよい。

【0104】

【発明の効果】以上のように、本発明に係る画像処理方法及び装置では、1つの色信号に着目してしきい値処理などをすることによりマーク部分を浮き上がらせる2値画像を生成することができ、形状抽出ができる。したがって、係る処理を実行するための装置としては、所定のビット数からなるコンバーテータなどにより構成できるので、2値化回路が簡略化でき、システムを小規模化するとともに安価にできる。

【0105】また、このように特定の色だけ抽出し、マークの検出を行うので、例えば係る1つの色信号の濃度の低い他の色で印刷されたマークを混在して配置するようにした場合に、画像処理装置側では係る1つの色信号でしきい値処理などをするので検出対象のマークのみを特定して検出できるので、認識率は低下しない。そして当事者以外は、どの色が特定パターンか分からないので改ざん（いたずら）されにくくなる。

【0106】また、色信号が順次で送信される場合は、形状認識に用いる色信号を最初に送信することにより、形状認識が速い時点で完了し、画像が完成する前に画像形成を中断でき、誤作動を可及的に抑制できる。

【0107】なお、マークの色が黄色であることを認識できるようにすることにより、RGB、Lab、YMCいずれの信号形態でも形状認識でき、装置の共通化が図れるばかりでなく、人間に認識されにくいで、改ざんのねそれが減少する。

【0108】請求項3のように構成すると、検出対象の特定パターンが、所定のマークを予め定めた規則にしたがって配置して構成されるので、単にマークの有無だけでなく、そのマークの配置が判断要素となるが、当事者以外は、どの部分が特定パターンかわからないので、改ざん（いたずら）されにくくなり、たとえ改ざん（いたずら）されても、改ざんされた箇所が特定パターンである可能性は低く、認識率は低下しない。しかもマークは座標を表すだけで、それ自体は特徴量を持つ必要がないので、マークは小さくでき、その結果マーク自身の存在もわかりにくく、より改ざんされにくくなる。また、このようにマークを小さくすることにより、マークの検索処理が高速にでき、マークの検出回路が小型安価にできる。

【0109】さらに、マークを配置する場合に、ある図

形の外周に設定すると、係る外周と異なる場所に同一のマークをおいても特定パターンの検出には使用されないので、係る外周以外のマークをダミーパターンとして使用でき、より改ざんに強くなる。

【0110】そして、係る画像処理装置を複写機、スキャナー、プリンターに実装することにより（請求項4～6）、紙幣、有価証券等の複写等禁止物に対し、確実にその複写物の出力を禁止（複写自体を行わない、原稿（複写禁止物）と異なる画像を複写・出力する等）し、

10 また、係る原稿の読み取りや印刷を停止することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明で用いられるマーク及び特定パターンの一例を示す図である。

【図2】本発明で用いられるマークの配置規則を説明する図である。

【図3】本発明で用いられるマーク、ダミーマーク及び特定パターンの一例を示す図である。

20 【図4】本発明で用いられるマーク、ダミーマーク及び特定パターンの他の例を示す図である。

【図5】本発明に係る画像処理装置と共通の部品を有する別の画像処理装置の全体構成を示す図である。

【図6】形状抽出部の内部構成を示す図である。

【図7】色抽出部の内部構成を示す図である。

【図8】2値化処理部の作用を説明する図である。

【図9】2値化処理部の作用を説明する図である。

【図10】2値化処理部の作用を説明する図である。

【図11】2値化処理部の作用を説明する図である。

【図12】2値化処理部の作用を説明する図である。

30 【図13】2値化処理部の作用を説明する図である。

【図14】第1記憶装置への記憶内容の一例を模式化した図である。

【図15】マーク位置検出部で用いられるウインドウを示す図である。

【図16】第2記憶装置に格納される状態を説明する図である。

【図17】マーク位置検出部の内部構成を示す図である。

【図18】マーク位置検出部を構成するウインドウ部の一例を示す図である。

40 【図19】マーク位置検出部を構成するデコード回路の一例を示す図である。

【図20】第2記憶装置への記憶内容の一例を模式化した図である。

【図21】配置マッチング部の内部構成を示す図である。

【図22】配置マッチング部を構成するウインドウ部の概念例を示す図である。

50 【図23】そのウインドウ部を構成する具体的なハードウェアを示す図である。

【図24】そのウインドウ部の出力の概念例を示す図である。

【図25】配置マッチング部を構成する外周照合データラッ奇路の一例を示す図である。

【図26】配置マッチング部を構成する内周照合データラッ奇路の一例を示す図である。

【図27】特定パターンのウインドウ出力の例を説明する図である。

【図28】外周所記憶部17に記憶されるデータとそのアドレスを示す図である。

【図29】配置マッチング部を構成する比較回路の一例を示す図である。

【図30】本発明に係る画像処理装置の好適な一実施例の全体構成を示す図である。

【図31】本発明に係る複写機の一例を示す図である。

【図32】本発明に係る複写機の一例を示す図である。

【図33】本発明に係るスキャナーの一例を示す図である。

【図34】本発明に係るプリンターの一例を示す図である。

【図35】従来の画像処理装置の動作を説明する図である。

* 【図36】従来の問題を解決するための一案を説明する図である。

【符号の説明】

1 特定パターン

2 マーク

L1, L2 図形の外周

10 10', 10" 画像処理装置

13, 13' 2値化処理部

13a 形状抽出部

13b 色抽出部

13c AND

14 第1記憶装置

15 マーク位置検出部

16 第2記憶装置

17 配置マッチング部

50 入力部

51 制御部

52 出力部

53 画像処理装置

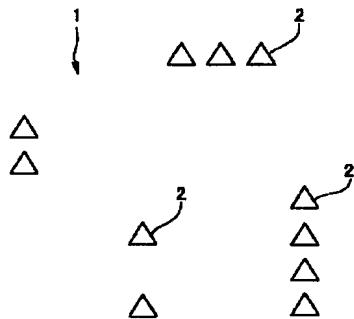
20 55 制御部

56 出力部

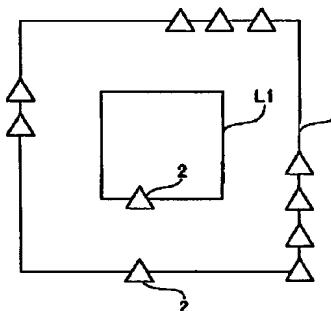
57 画像処理装置

* 57 画像処理装置

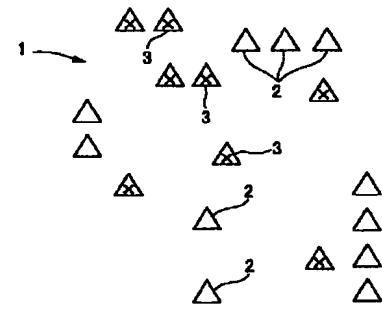
【図1】



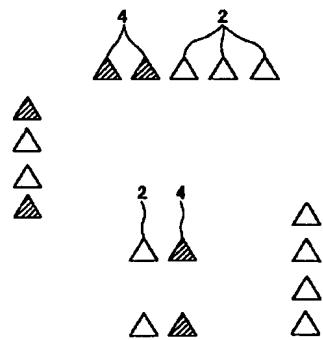
【図2】



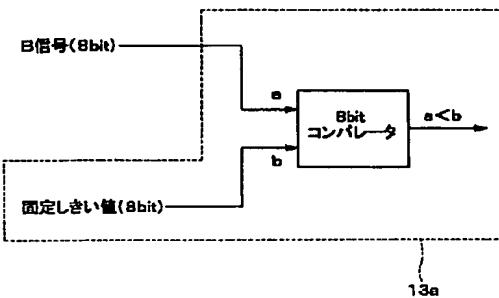
【図3】



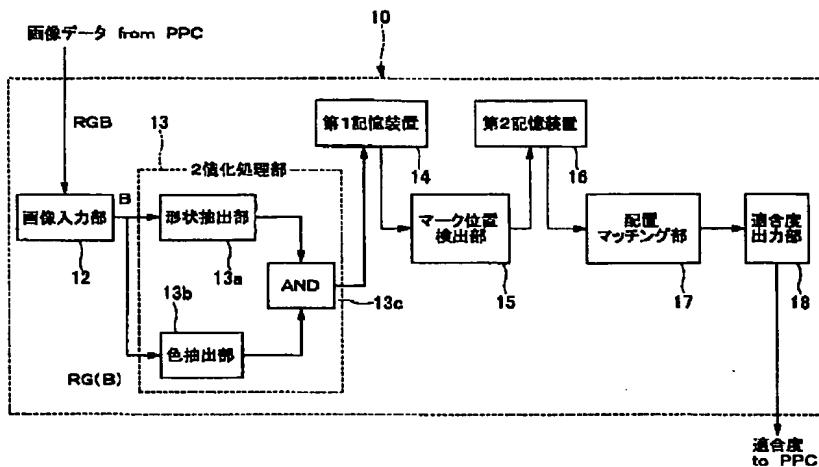
【図4】



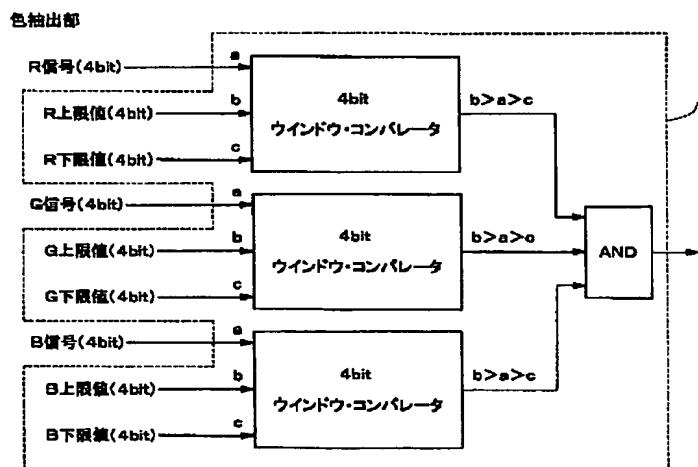
【図6】



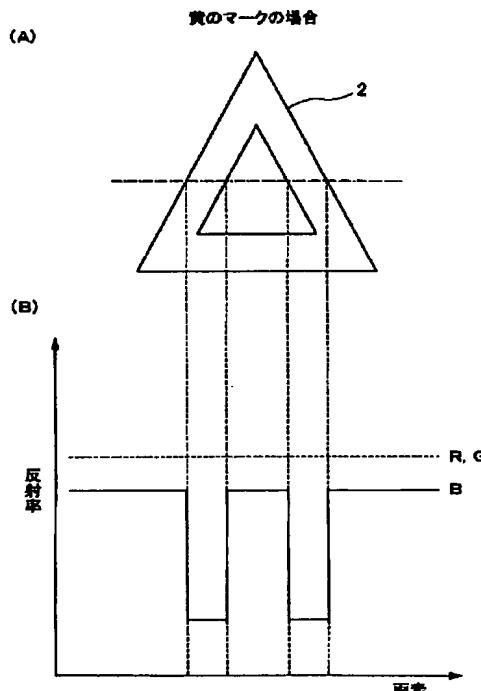
【図5】



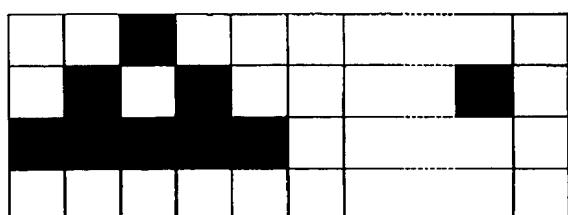
【図7】



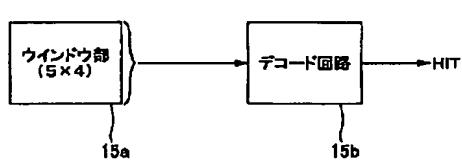
【図8】



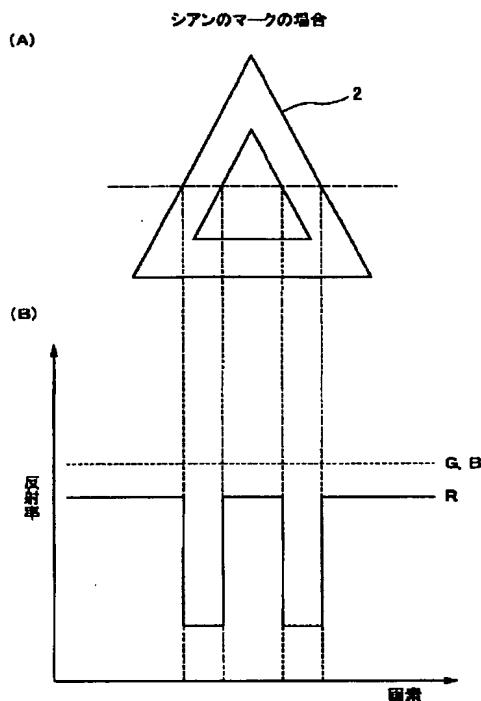
【図14】



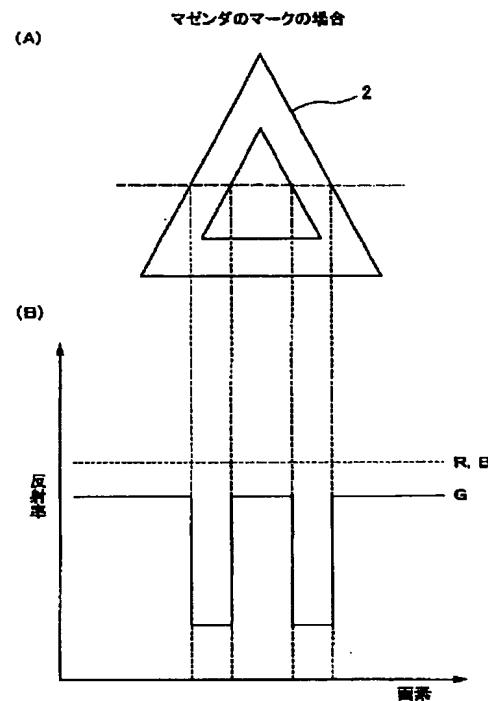
【図17】



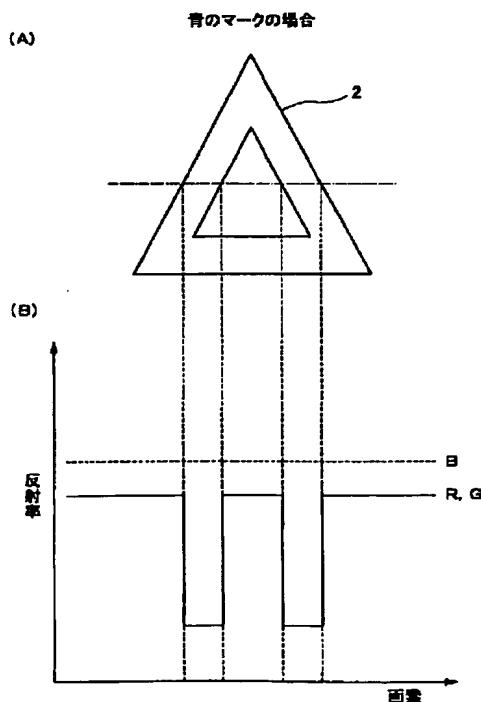
【図9】



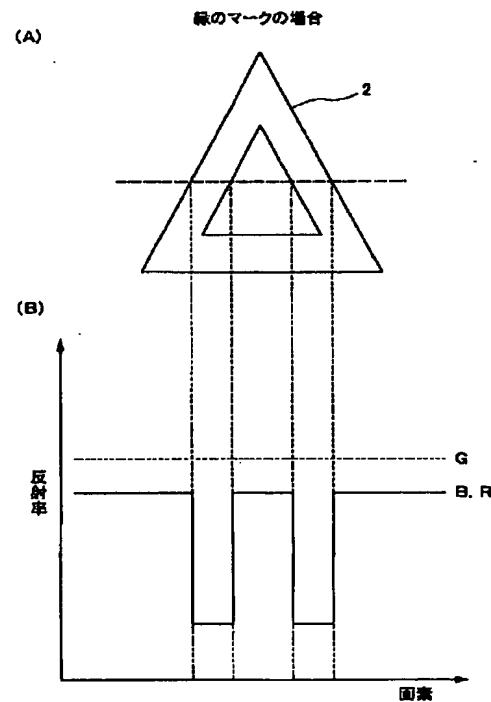
【図10】



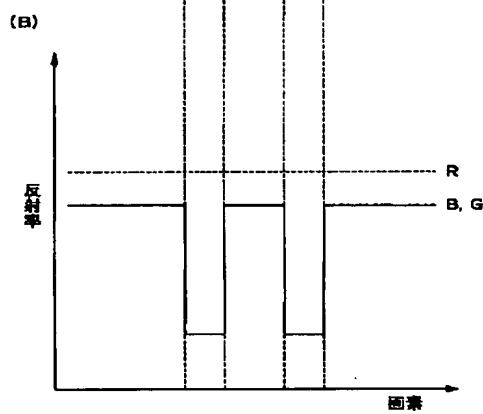
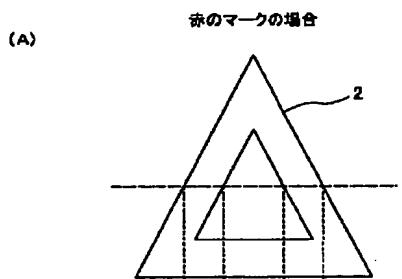
【図11】



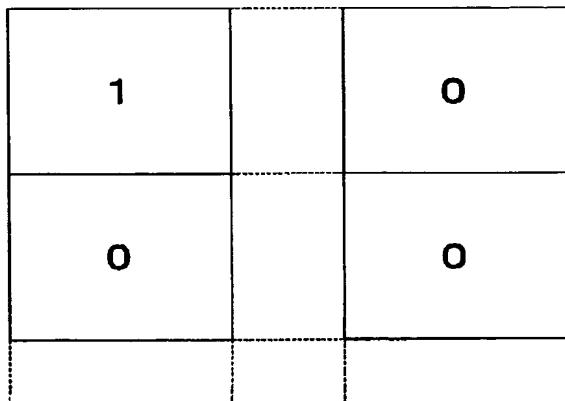
【図12】



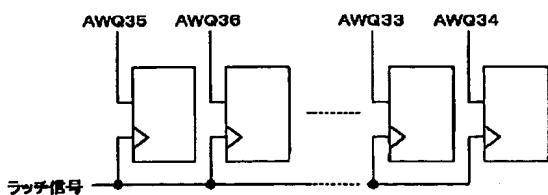
【図13】



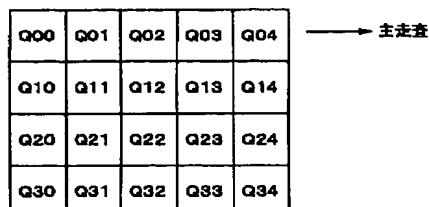
【図16】



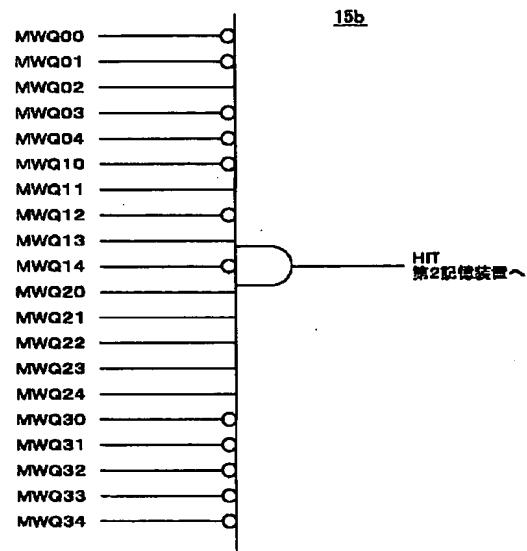
【図26】



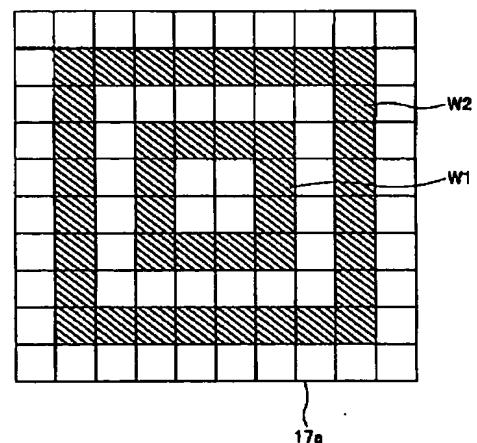
【図15】



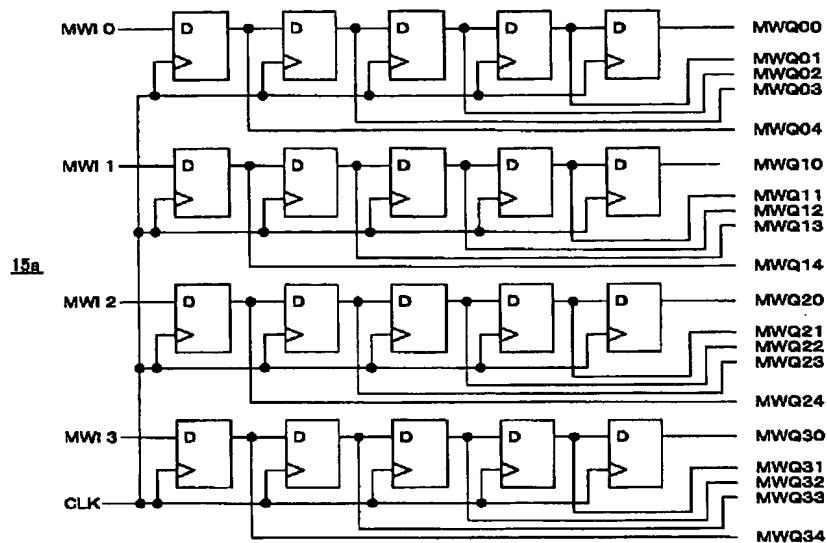
【図19】



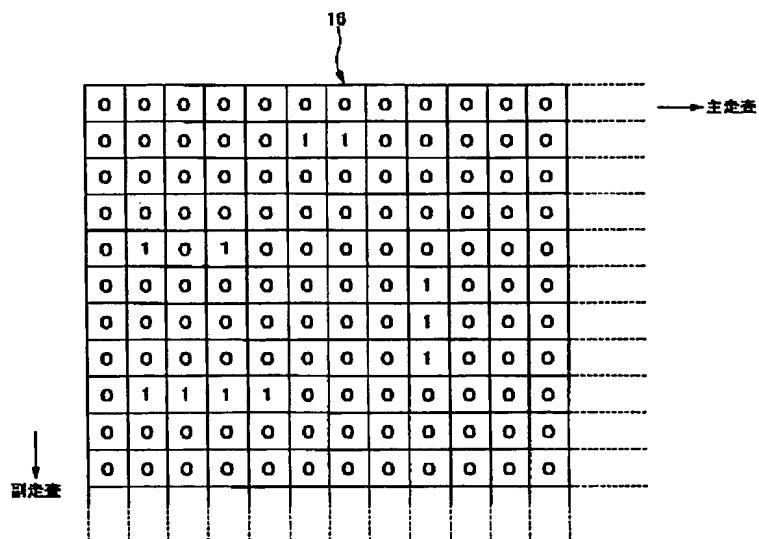
【図22】



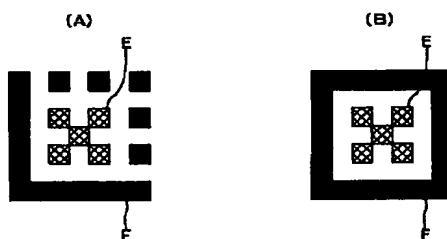
【図18】



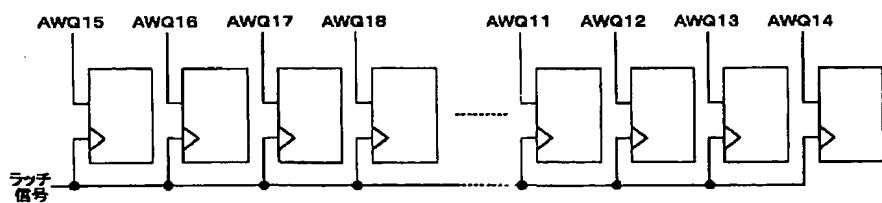
【図20】



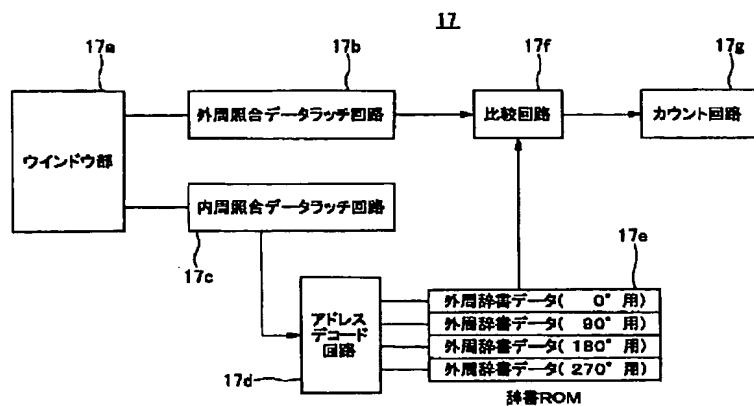
【図36】



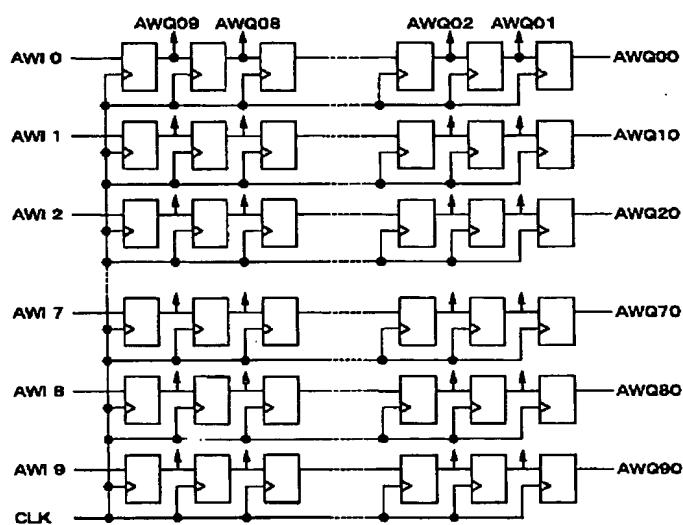
【図25】



【図21】



【図23】



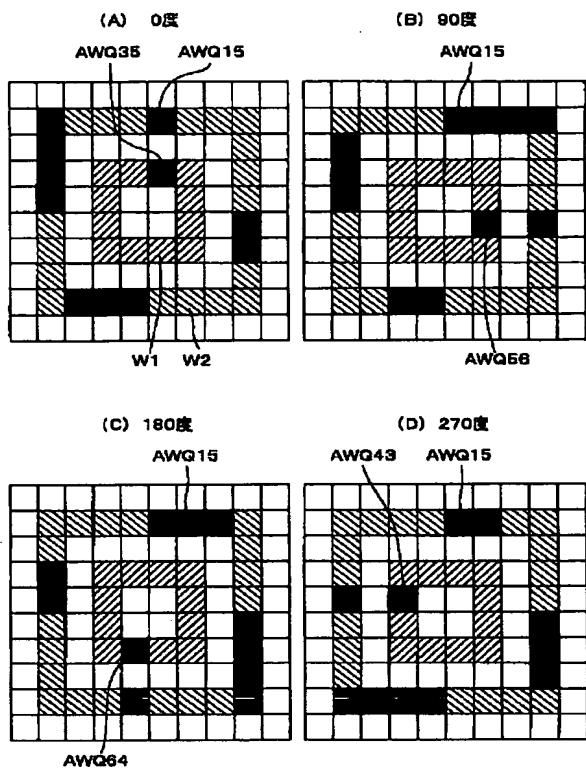
【図24】

AWQ 00	AWQ 01	AWQ 02	AWQ 03	AWQ 04	AWQ 05	AWQ 06	AWQ 07	AWQ 08	AWQ 09
AWQ 20	21	22	23	24	26	26	27	28	29
AWQ 30	31	32	33	34	35	36	37	38	39
AWQ 40	41	42	43	44	46	46	47	48	49
AWQ 50	51	52	53	54	56	56	57	58	59
AWQ 60	61	62	63	64	65	65	67	68	69
AWQ 70	71	72	73	74	75	76	77	78	79
AWQ 80	81	82	83	84	85	86	87	88	89
AWQ 90	91	92	93	94	95	96	97	98	99

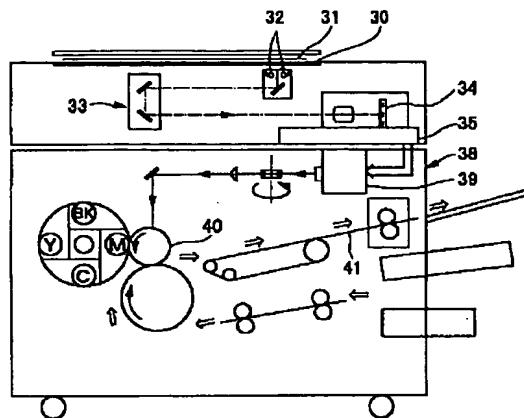
【図28】

(内周W1のデータ)	(外周W2のデータ)	
10000000000000	10000000110000001110000011110000	0°用
000100000000	111100010000000110000001110000	90°用
000000100000	1110000111100010000001100000	180°用
000000000100	1100000111000011110001000000	270°用
アドレス部		データ部

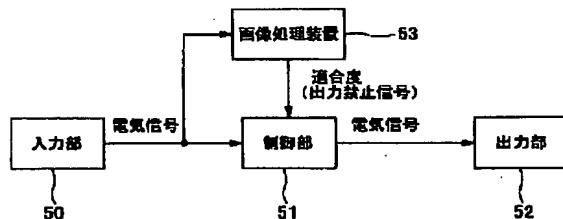
【図27】



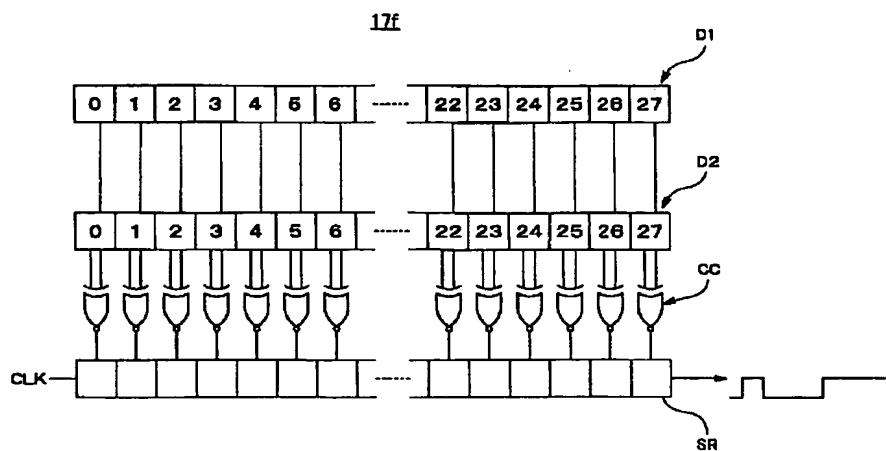
【図31】



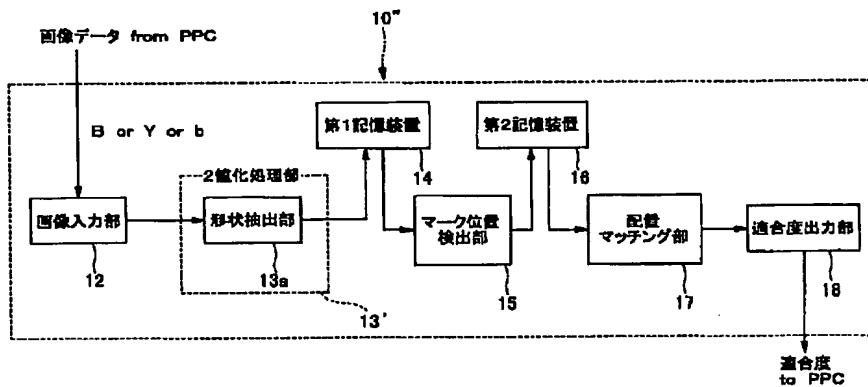
【図33】



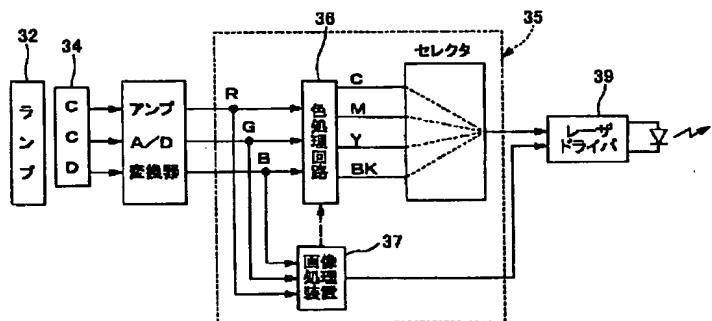
【図29】



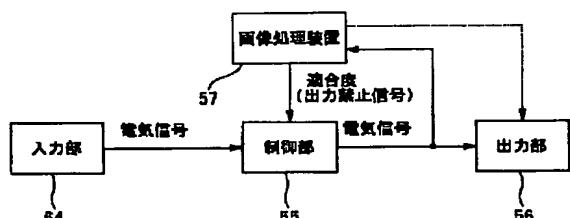
【図30】



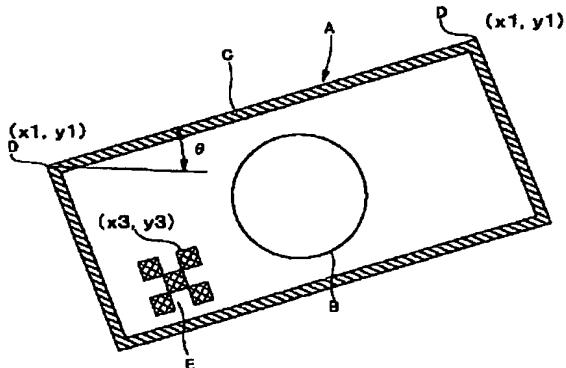
【図32】



【図34】



【図35】



フロントページの続き

(72)発明者 柳田 雅仁
 京都府京都市右京区花園土堂町10番地
 オムロン株式会社内

(72)発明者 千賀 正敬
 京都府京都市右京区花園土堂町10番地
 オムロン株式会社内